

III. OTRAS DISPOSICIONES

UNIVERSIDADES

644 *Resolución de 12 de enero de 2016, de la Universidad de Alicante, por la que se publica el plan de estudios de Graduado en Ingeniería Robótica.*

Obtenida la verificación del plan de estudios por el Consejo de Universidades, previo informe favorable de la Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación, así como la autorización de la Comunidad Autónoma Valenciana, y establecido el carácter oficial del Título por Acuerdo del Consejo de Ministros de 11 de diciembre de 2015 (publicado en el «BOE» de 24 de diciembre de 2015).

Este Rectorado, de conformidad con lo dispuesto en el artículo 35 de la Ley Orgánica 6/2001 de Universidades, de 21 de diciembre, en la redacción dada por la Ley Orgánica 4/2007 de 12 de abril, ha resuelto publicar el plan de estudios conducente a la obtención del título oficial de Graduado o Graduada en Ingeniería Robótica, que quedará estructurado según consta en el Anexo de esta Resolución.

Alicante, 12 de enero de 2016.–El Rector, Manuel Palomar Sanz.

ANEXO

PLAN DE ESTUDIOS CONDUCENTE AL TÍTULO DE GRADUADO O GRADUADA EN INGENIERÍA ROBÓTICA

(Rama de Ingeniería y Arquitectura)

Estructura de las enseñanzas

Tabla 1. Distribución del plan de estudios en ECTS por tipo de materia

Tipo de materia	Créditos
Formación básica	60
Obligatoria	162
Optativas incluidas prácticas externas	6
Trabajo fin de grado	12
Total	240

Tabla 2. Esquema del plan de estudios

Primer curso

Materia	Asignatura	Créditos ECTS	Carácter
Matemáticas	Fundamentos de Matemática Aplicada I.	6	Básica.
	Fundamentos de Matemática Aplicada II.	6	Básica.
Física	Fundamentos Físicos de la Ingeniería I.	6	Básica.
	Fundamentos Físicos de la Ingeniería II.	6	Básica.
Informática	Programación I.	6	Básica.
	Computadores.	6	Básica.
Química	Fundamentos Químicos de la Ingeniería.	6	Básica.
Expresión Gráfica	Expresión Gráfica.	6	Básica.
	Iniciación a la Ingeniería Robótica.	6	Obligatoria.
	Programación II.	6	Obligatoria.

Segundo curso

Materia	Asignatura	Créditos ECTS	Carácter
Matemáticas	Ampliación de Matemática Aplicada.	6	Básica.
Física	Ampliación de Física.	6	Básica.
	Fundamentos de Automática.	6	Obligatoria.
	Mecanismos y Modelado de Robots.	6	Obligatoria.
	Procesadores Integrados.	6	Obligatoria.
	Resistencia de Materiales.	6	Obligatoria.
	Sensores e Instrumentación.	6	Obligatoria.
	Tecnología de Materiales.	6	Obligatoria.
	Tecnología Eléctrica.	6	Obligatoria.
	Tecnología Electrónica.	6	Obligatoria.

Tercer curso

Materia	Asignatura	Créditos ECTS	Carácter
	Algoritmia.	6	Obligatoria.
	Automatización.	6	Obligatoria.
	Comunicaciones.	6	Obligatoria.
	Control de Robots.	6	Obligatoria.
	Ingeniería de Control.	6	Obligatoria.
	Programación de Robots.	6	Obligatoria.
	Sistemas de Percepción.	6	Obligatoria.
	Sistemas Empotrados.	6	Obligatoria.
	Sistemas Inteligentes.	6	Obligatoria.
	Visión por Computador.	6	Obligatoria.

Cuarto curso

Materia	Asignatura	Créditos ECTS	Carácter
	Empresa.	6	Obligatoria.
	Manipuladores.	6	Obligatoria.
	Proyectos de Sistemas Robóticos.	6	Obligatoria.
	Robótica de Servicios.	6	Obligatoria.
	Robots Móviles.	6	Obligatoria.
	Sistemas Multirobot.	6	Obligatoria.
	Teleoperación.	6	Obligatoria.
	Inglés.	6	Optativa.
	Prácticas Externas.	6	Optativa.
	Trabajo Fin de Grado.	12	Trabajo Fin de Grado.

Para más información sobre este plan de estudios, se puede consultar la página Web de la Universidad de Alicante: <http://www.ua.es>