

III. OTRAS DISPOSICIONES

UNIVERSIDADES

8781 *Resolución de 24 de mayo de 2019, de la Universidad de Alicante, por la que se publica la modificación del plan de estudios de Graduado en Ingeniería Robótica.*

Visto el informe favorable de la Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación, de fecha 29 de abril de 2019, relativo a la modificación del plan de estudios de Graduado o Graduada en Ingeniería Robótica,

Este Rectorado, de conformidad con lo dispuesto en el artículo 28 del Real Decreto 1393/2007, de 29 de octubre, modificado por el Real Decreto 861/2010, de 2 de julio, ha resuelto publicar el actual plan de estudios conducente a la obtención del título oficial de Graduado o Graduada en Ingeniería Robótica, que quedará estructurado según consta en el anexo de esta Resolución.

Alicante, 24 de mayo de 2019.–El Rector, Manuel Palomar Sanz.

ANEXO

Plan de estudios conducente al título de Graduado o Graduada en Ingeniería Robótica

Rama de Ingeniería y Arquitectura

Estructura de las enseñanzas

Tabla 1. Distribución del plan de estudios en ECTS por tipo de materia

Tipo de materia	Créditos
Formación básica.	60
Obligatoria.	162
Optativas incluidas prácticas externas.	6
Trabajo fin de grado.	12
Total.	240

Tabla 2. Esquema del plan de estudios

Materia	Asignatura	Créditos ECTS	Carácter
Primer curso			
Matemáticas.	Fundamentos de Matemática Aplicada I.	6	Básica
	Fundamentos de Matemática Aplicada II.	6	Básica
Física.	Fundamentos Físicos de la Ingeniería I.	6	Básica
	Fundamentos Físicos de la Ingeniería II.	6	Básica

Materia	Asignatura	Créditos ECTS	Carácter
Informática.	Programación I.	6	Básica
	Computadores.	6	Básica
Química.	Fundamentos Químicos de la Ingeniería.	6	Básica
Expresión Gráfica.	Expresión Gráfica.	6	Básica
	Iniciación a la Ingeniería Robótica.	6	Obligatoria
	Programación II.	6	Obligatoria
Segundo curso			
Matemáticas.	Ampliación de Matemática Aplicada.	6	Básica
Física.	Ampliación de Física.	6	Básica
	Fundamentos de Automática.	6	Obligatoria
	Mecanismos y Modelado De Robots.	6	Obligatoria
	Procesadores Integrados.	6	Obligatoria
	Resistencia de Materiales.	6	Obligatoria
	Sensores e Instrumentación.	6	Obligatoria
	Tecnología de Materiales.	6	Obligatoria
	Tecnología Eléctrica.	6	Obligatoria
	Tecnología Electrónica.	6	Obligatoria
Tercer curso			
	Algoritmia.	6	Obligatoria
	Automatización.	6	Obligatoria
	Comunicaciones.	6	Obligatoria
	Control de Robots.	6	Obligatoria
	Ingeniería de Control.	6	Obligatoria
	Programación de Robots.	6	Obligatoria
	Sistemas de Percepción.	6	Obligatoria
	Sistemas Empotrados.	6	Obligatoria
	Sistemas Inteligentes.	6	Obligatoria
	Visión por Computador.	6	Obligatoria
Cuarto curso			
	Empresa.	6	Obligatoria
	Manipuladores.	6	Obligatoria
	Proyectos de Sistemas Robóticos.	6	Obligatoria
	Robótica de Servicios.	6	Obligatoria
	Robots Móviles.	6	Obligatoria
	Sistemas Multirobot.	6	Obligatoria
	Teleoperación.	6	Obligatoria
	Inglés.	6	Optativa

Materia	Asignatura	Créditos ECTS	Carácter
	Emprendimiento e Investigación Robótica.	6	Optativa
	Prácticas externas.	6	Optativa
	Trabajo fin de Grado.	12	Trabajo fin de Grado

Para más información sobre este plan de estudios, se puede consultar la página web de la Universidad de Alicante: <http://www.ua.es>.